






SEO CANtouch


INSTRUKCJA INSTALATORA

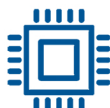
SEO Electronics

www.seoelectronics.pl

 +48 85 652 56 61  office@seoelectronics.pl
 sales@seoelectronics.pl

 Modrzewiowa 5
16-010 Wasilków
POLAND

OFFICE
 Prowiantowa 10
15-707 Białystok
POLAND



CAN BUS devices



AVL and GPS/GSM systems



CAR security systems

CANtouch P/N 19xxxxxx (U400) – BEZKONTAKTOWY CZYTNIK MAGISTRALI CAN BUS

Bezkontaktowy czytnik magistral cyfrowych SEO CANtouch U400 umożliwia **czytanie wszystkich cyfrowych transmisji** dostępnych w autach tj. czyta nie tylko 1 i 2-przewodowe transmisje CAN, ale również transmisje UART i wiele innych. Proces czytania odbywa się bezstykowo, bez konieczności nacinania osłony przewodu miedzianego. Czytane są wszelkie prędkości przesyłu danych CAN BUS od 33,333 do 500 kb/s i wszelkie prędkości transmisji UART od 4800 do 125 000 b/s. SEO CANtouch jest najbardziej zaawansowanym urządzeniem w swojej klasie dostępnym na rynku – dzięki nowatorskiej konstrukcji i opracowanym algorytmom urządzenie nie gubi czytanych ramek; w najgorszych warunkach wynikających z silnych zakłóceń czyta 98% ramek. SEO CANtouch jest jedynie rozwiązaniem umożliwiającym bezkontaktowe podłączenie pod magistralę. Urządzenie nie przetwarza żadnych danych z magistrali CAN. Urządzenie SEO CANtouch jest czytnikiem, nie wysyła informacji w magistralę CAN BUS auta, stąd nie wszystkie dane dostępne poprzez konwerter CANlog mogą być pozyskiwane z magistrali CAN BUS pojazdu przy wykorzystaniu czytnika SEO CANtouch. Jedno urządzenie SEO CANtouch może odczytywać dane z jednej skrętki CAN – jeżeli konieczne jest odczytanie danych z dwóch CANów, należy zastosować dwa czytniki SEO CANtouch.

Podłączenie zasilonego (napięciem $9 \div 63V$ lub $5V$ przy współpracy z konwerterem SEO CANlog) czytnika odbywa się poprzez założenie i skrępowanie zaciskami taśmowymi, rozkręconej skrętki magistrali CAN BUS (lub też magistrali 1 – przewodowej), na część czytającą płytki SEO CANtouch, gdzie na obu stronach znajdują się elektrody dla CAN L i CAN H magistrali. Urządzenie **automatycznie przyporządkowuje polaryzację CAN L / H**, jednak zawsze w czasie montażu należy przeprowadzić kalibrację modułu. Podłączenie wcześniej skalibrowanego czytnika do innego pojazdu wymaga ponownej kalibracji, gdyż urządzenie dostosowuje się do szybkości transmisji danych i poziomu zakłóceń w danym aucie.

Po podłączeniu zasilania dioda LED świeci ciągle co oznacza, że urządzenie oczekuje na kalibrację. **Procedurę kalibracji** przeprowadzamy **przy założonej skrętce magistrali CAN BUS na czytnik i przy włączonej stacyjce** poprzez krótkie wciśnięcie przycisku ; dioda LED zacznie migać co około 1 sek. ; proces automatycznej kalibracji będzie trwał kilka sekund do maksymalnie ok. 10 sek. zależnie od modelu auta. Poprawna kalibracja zostanie potwierdzona miganiem diody LED co około 2 sekundy (przy aktywnej magistrali CAN). Jeśli magistrala CAN BUS auta przechodzi w **stan uśpienia**, urządzenie SEO CANtouch również przechodzi w taki tryb i pobiera wtedy $1,6 \text{ mA}/12V$. W stanie uśpienia urządzenia dioda LED nie świeci. Jeśli po przeprowadzonej kalibracji dioda LED świeci ciągle oznacza to, że urządzenie nie zostało jeszcze skalibrowane tj. znalezione przewody nie są magistralą cyfrową lub też stacyjka nie jest włączona.

W urządzeniu SEO CANtouch można zdalnie zaktualizować oprogramowanie. Odbywa się to przez interfejs O350 z wykorzystaniem dostarczonego przez nas dedykowanego oprogramowania. Oprogramowanie to automatycznie zmienia oprogramowanie modułu na najnowszy dostępny na serwerze.